

電圧制御フィルター

# VCF-1



## 取扱説明書

(株)日本オーディオ 測定器部

〒101 東京都千代田区神田美土代町 9 ヤマトビル TEL03(291)0693㈹ FAX03(291)1397

株式会社 日本オーディオ

電圧制御フィルタVCF-1  
取扱説明書

目 次

1. 概要・特長.....	2
2. 種類と特長 (選定のガイド).....	3
3. 内部構成とピン接続.....	4
4. テスト回路.....	6
5. 同調用コンデンサ Cfの決め方.....	7
6. 利得調整用抵抗Rgと Q調整用抵抗Rqの決め方.....	8
7. $\oplus$ 入力と $\ominus$ 入力の違い.....	8
8. 使用上の注意.....	10
9. アプリケーションノート.....	12
10. VCF-1 AM(AMY・AMYH).....	17
11. VCF-1 CM(CMY・CMYH).....	19
12. VCF-1 HSM(HSMH).....	21

VCF-1シリーズにかかわらず、アクティブラ  
フィルタのことでしたらどのようなことでも御  
相談下さい。  
また、VCF-1を組込んだフィルタ基板の製造  
も承っておりますので御利用下さい。

## 電圧制御フィルタVCF-1

### 概要

VCF-1シリーズは、状態変数型アクティブラフィルタの同調周波数（遮断周波数）を直流電圧で制御できるようにした、（電圧制御アクティブフィルタ）で、プリント板搭載に便利なように小型モジュール化したものでです。

図1の中のCは同調用コンデンサ、R1、R2が同調用抵抗器で、VCF-1ではR1とR2が外部からの直流電圧によって広範囲に制御されます。

用途によって最適な選択が出来るよう幾つかのモデルが用意されています。

### 特長

#### 1. 使い易い状態変数型回路の採用

信号入力は $\oplus\ominus$ の2入力、出力はHP、BP、LPの3出力が同時に出来る状態変数型回路を使用しているのでどのようなフィルタでも容易に構成することが出来ます。

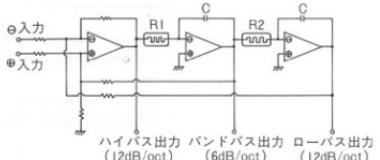
#### 2. 広い可変範囲

10V以下のDC電圧によって、同調周波数を2000倍以上の広範囲に変化させることができます。

#### 3. 高い周波数直線性的精度

新開発の可変抵抗制御回路と厳選した部品を使用することにより、制御電圧に対する周波数直線性精度は、標準型で誤差1%以下、高精度型(Y型)で0.3%以下となっています。(HSM型を除く)

図1 (状態変数型フィルター)



### 種類と特長 (選定のガイド)

VCF-1は高精度、高安定度を追求しており、用途に応じて最適なモデルとするために、一連のラインナップを揃えています。

VCF-1は共通のモデル名ですが、次の文字によって適用範囲を表示しています。

**AM<sub>1</sub>** 音響帯域用で同調周波数(以下とします)は16Hz~32kHz。同調用コンデンサ(2700pF)を内蔵しており、一番手軽に使用して頂けるモデルです。

**CM<sub>1</sub>** 音響・振動用で外付けのコンデンサを切り替えることにより、音響用として16Hz~60kHz間の任意の2000倍の範囲(Aバンド)、振動用として1Hz以上の2000倍の範囲(Bバンド)を使用できます。制御電圧は何れもDC 5mV~10Vです。AバンドとBバンドの差は可変抵抗器制御回路の時定数で、12番ビンに加える電圧によって切り替えられます。

**HSM<sub>1</sub>** 同調用コンデンサは外付けで、fcの制限は無くDC~60kHz間の任意の2000倍を自由に使用できます。通過信号の制限(注1)もなく、超低周波数用に通していること、低ひずみ、低雜音で充電設定のレスポンスが速いなどの特長がありますが、fc設定精度、温度安定度ともAM型、CM型より低くなっていますので、多段の狭帯域周波数分析機には向いていません。

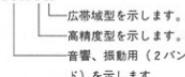
(注1) AM型、CM型をローパスフィルタとして使用するときは通過信号の最低周波数を、最低fcの1/10以上として下さい。(音響用では1.6Hz以上、振動用では0.1Hz以上) 信号は直流まで通りますが、最低fcの1/10以下の周波数特性が若干下るためです。(うねりは0.3dB以下です。)

以上のAM<sub>1</sub>、CM<sub>1</sub>、HSM<sub>1</sub>は基本的な機能別のタイプを表示するのですが、その後に付く文字として、次のYとHがあります。

**Y<sub>1</sub>** 高精度仕様で、fc直線性誤差±0.3%以下、温度係数±0.015%(℃)以下であることを示します。

**H<sub>1</sub>** 広帯域仕様で、fcの上限が200kHz~500kHzまで括げられていることを示します。

#### [例] VCF-1 CMYH



用途による選定の目安は次の通りです。

#### [音響用]

- LPF, BPF, HPF AM型
- オクターブバンドフィルタ、狭帯域BPF AMY型
- 波形通用ベッセル型フィルタ HSM型
- アンチエイリアシングフィルタ
- 通過信号1.6Hz以上 AMY型  
(パワース、チエビシェフ)
- 通過信号DC以上 HSM型  
(パワース)

#### [振動・音響用]

- スイープジェネレータ AM型
- 汎用
- 低ひずみ、高速スイープ用 HSM型
- 高精度用 AMY型

#### [振動・音響用]

- LPF, BPF, HPF CM型
- オクターブバンドフィルタ、狭帯域BPF CMY型
- 波形通用ベッセル型フィルタ HSM型
- アンチエイリアシングフィルタ

#### [音響用]

- 通過信号0.1Hz以上 CMY型
- 通過信号DC以上 HSM型
- スイープジェネレータ
- 汎用 CM型、HSM型
- 高精度用 CMY型

(注2) fcが60kHz以上になるときは「CMYH」

「HSMH」を使用します。

## 内部構成とピン接続

図2がAM型、CM型、図3がAMY型、CMY型、図4がHS型の内部構成です。各ピンの用途は次のとおりです。

●電源(±Vc) 使用範囲は±12V～±16Vで、±15Vが標準です。+Vcを通じて接続するようなミスがあってもダイオードで保護されています。電流は一側が多くなっています。(AM型、CM型はfcの可変範囲は多少狭くなりますが±7Vまで利用できます。)

●制御電圧(Ec) 直流の-5mV～-10Vを入力することによって同調周波数を変化させます。入力抵抗は10MΩ以上です。

(Ec) 直流の+5mV～+10Vを入力することによって同調周波数を変化させます。(この入力は電流入力になっていますから、必ず直列抵抗を通して入力します。)

●微調整電圧(Em) 制御電圧の補助的な役目をするので、直流の+1V以前後を考えます。(モデルによって異なります。)

同調周波数を全域にわたって、数%シフト～数十%シフトしたいた時に使います。その必要の無い時は基準値に設定しておきまます。

●入力 信号入力は④、⑦とも、図2～図4のように外部抵抗を通して入力します。このRg及びRqによって、入出力間の利得、フィルタのQが決定されます。

ローパス出力(LP)、バンドパス出力(BP)、ハイパス出力(HP)の3出力が同時にに出力されています。

各出力の減衰傾度は

LP 12dB/oct

BP 6dB/oct (両サイド)

HP 12dB/oct

となっています。

回路全体のアースです。Ec入力のアース側です。通常はそのままグランドピンに接続しますが、特に高精度、高安定を必要とする時はEc電源のグランドに直に接続します。(HS型を除く。)

## ●CB、CLピン

同調用コンデンサは、AM型は内蔵されていますがCM型、HS型は外付けなので、このピンとBP出力ピン、LP出力ピンの間に接続します。(AM型はコンデンサを追加することによって同調範囲のシフトが可能ですが、使用帯域の下限は変わりません。)

## ●バンド切替

CM型はこのピンを開路(または+Vc)になるとAバンドになります、-VcになるとBバンドになります。

## ●オフセット調整

使用上の注意10、11を参照してください。

## ●出力

ローパス出力(LP)、バンドパス出力(BP)、ハイパス出力(HP)の3出力が同時にに出力されています。

各出力の減衰傾度は

LP 12dB/oct

BP 6dB/oct (両サイド)

HP 12dB/oct

図2 [AM型、CM型内部構成図]

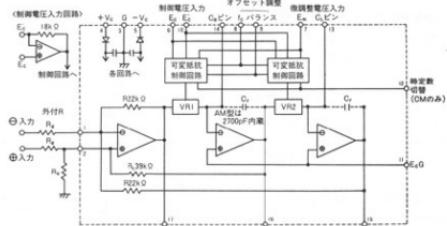


図3 [AMY型、CMY型内部構成図]

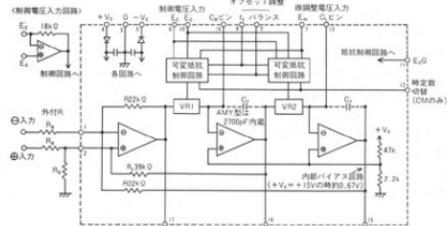
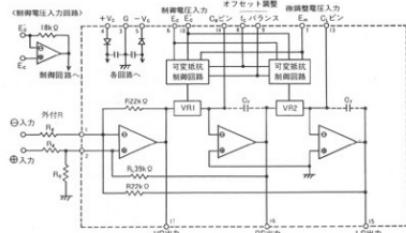


図4 [HS型内部構成図]



## テスト回路

### 1. AM型、CM型及びAMY型、CMY型

AM型、CM型のテスト回路は図5、AMY型、CMY型は図6の通りです。注意事項としては、

①CM(Y)型は同調用コンデンサCfが外付けですので、同容量のもの2個を所定のピンに接続して下さい。

②EM電圧は図示の電圧にします。(正確でなくともよい)

③図5、図6中のRqは、正確には後述の【RQの求め方】の項を見て頂きますが、簡単なテストでは、

●④入力のとき  $Rq = \infty$ 、 $Rg = 39k\Omega$ として

$Q = 1$

●⑤入力のとき  $Rq = 18k\Omega$ 、

$Rg = 22k\Omega$ として  $Q \approx 1$

するのが便利です。

⑥信号入力を  $1Vrms$  としたとき、 $f_c$ で各出力端子に約  $1Vrms$  の出力が得られます。

⑦制御電圧に  $Ec$  を使用する時は必ず直列抵抗を入れて下さい。(使用上の注意を参照して下さい。テストでは  $18k\Omega$  が、 $Ec' = Ec$  となって便利です。)

### 2. HSM型

HSM型のテスト回路は図7のようにします。

注意事項は

①HSM型はコンデンサ外付けですので、必ず同容量のもの2個を所定のピンに接続してテストして下さい。

② $Rg$ 、 $Rq$ の決め方はAM型、CM型と同じで

す。

図5 [AM型、CM型テスト回路]

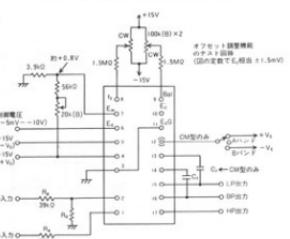


図6 [AMY型、CMY型テスト回路]

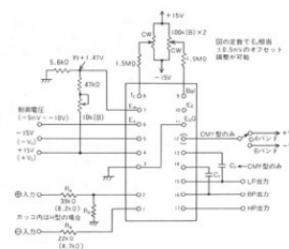


図7 [HSM型テスト回路]



## 同調用コンデンサCfの決め方

AM型はコンデンサが内蔵されておりますが、CM型、HSM型は使用帯域に合わせて外付けのコンデンサを決めます。手順は次の通りです。

### 1. CM型

同調(遮断)周波数の最大値  $f_{c MAX}$  を決めます。

(このとき  $Ec$  も最大になります。)

②手軽に求めるには図8を使用します。

③正確に計算で求めるときは次の式を使用します。

$$Cf = \frac{7.30 \times (Ec_{MAX} \times 10^{-6})}{0.8 \times f_{c MAX}} \quad (F)$$

(但し CM型で  $Ee = 0.8V$ 、CMY型で  $Ee = 1.47V$  の時)

上式で  $Ec_{MAX} = 10V$ 、 $f_{c MAX} = 60kHz$ 、として計算例を出してみます、

$$Cf = \frac{7.30 \times 10V \times 10^{-6}}{0.8 \times 60 \times 10^3} = 1.52 \times 10^{-6}$$

$$= 1520 \text{ pF}$$

となります。Cfをこの値とし、Ecを  $1/2000$  の  $5mV$  としますと  $f_c$  も  $1/2000$  の  $30Hz$  となります。この中間では  $f_c$  は正確に  $Ec$  に比例しますから、

$$f_c = f_{c MAX} \times \frac{Ec}{10V} \quad (\text{Hz})$$

として求めて下さい。

### 2. HSM型

①同調周波数の最大値  $f_{c MAX}$  を決めます (このとき  $Ec$  は  $Ec_{MAX}$  )

②手軽に求めるには図9によって Cfを決めます。

③計算で正確に求めるときには次の式を使います。

$$Cf = \frac{6.19 \times (Ec_{MAX} \times 10^{-6})}{Ec \times f_{c MAX}} \quad (F)$$

上式で  $Ec_{MAX} = 10V$ 、 $f_{c MAX} = 2kHz$ 、 $Em = 1.5V$  として計算例を出してみます、

$$Cf = \frac{6.19 \times 10V \times 10^{-6}}{1.5 \times 2 \times 10^3} = 0.0206 \times 10^{-6}$$

$$= 0.0206 \text{ pF}$$

となります。

(実用的には  $0.02pF \sim 0.018pF$  とし、 $Ec_{MAX}$  を低くして使用するのが便利です。)

図8 [制御電圧と過調周波数の関係(AM, CM型)]

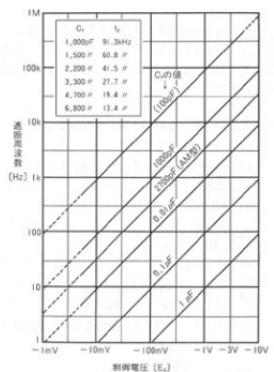
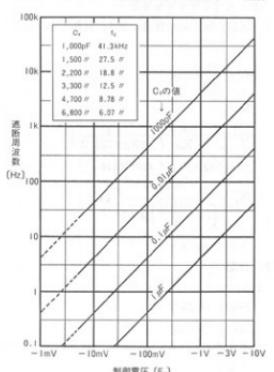


図9 [制御電圧と過調周波数の関係(HSM型)]



## 利得調整用抵抗RgとQ調整用抵抗Rqの決め方

図2～図4の入力側に外付け抵抗を使用するようになりますが、このRgによって入力ー出力間の利得が決められ、RqによってフィルタのQが決定されます。

### 1. AM(Y)型、CM(Y)型、HSM型

①入力で使用する場合

図10(a)と(b)によって、Rg、Rqを決めます。

正確に求めるときは、

利得Gは

$$G = \frac{39k\Omega}{Rg} \text{ (倍)}$$

フィルタのQは

$$Q = \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{39k\Omega}{Rg} \times \frac{Rq + Rg}{Rq} \right)$$

となります。希望するQを得るためのRqは次の式でもとめます。

$$Rq = \frac{39k\Omega}{2Q - 1 - \frac{39k\Omega}{Rg}} \text{ (k}\Omega\text{)}$$

②入力で使用する場合

図11(a)と(b)を使用します。計算で求めるときは、利得Gは

$$G = \frac{22k\Omega}{Rg} \text{ (倍)}$$

Qは

$$Q = \left( 1 + \frac{39k\Omega}{Rg} \right) \left( \frac{Rg}{2Rg + 22k\Omega} \right)$$

所定のQを得るためのRqは

$$Rq = \frac{39k\Omega}{\left( 2 + \frac{22k\Omega}{Rg} \right) Q - 1} \text{ (k}\Omega\text{)}$$

として求めます。

### 2. H型

H型では上記の計算式を

$$39k\Omega \rightarrow 8.2k\Omega$$

$$22k\Omega \rightarrow 4.7k\Omega$$

と置き換えて計算して下さい。(図10、図11は使用できません。)

## ④入力と⑤入力の違い

### 1. ④入力の場合

図12(a)のように「fcにおける利得が一定」になります。周波数分析用のバンドパスフィルタ等に便利です。

### 2. ⑤入力の場合

図12(b)のように「通過帯域での利得が一定」となります。ローパスフィルタ等に便利です。

図12(a)(b)はいずれもLP出力のものですがBP出力、HP出力も同じです。

図12 〔Qとフィルタ特性の関係図〕

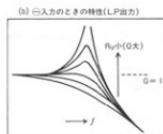
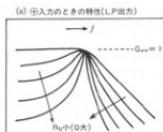
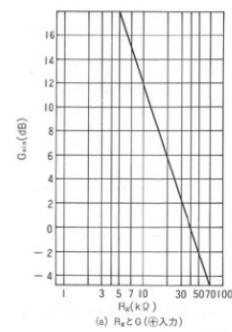
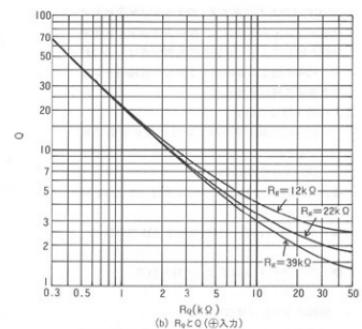


図10 〔④入力時G, Qの値〕

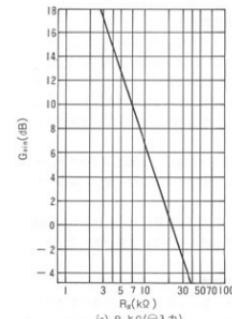


(a) RgとG(④入力)

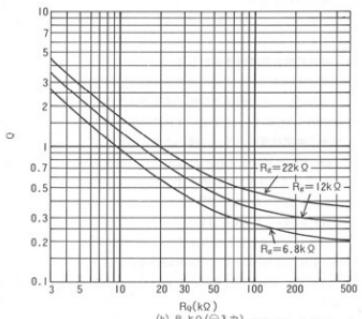


(b) RgとG(④入力)

図11 〔⑤入力時G, Qの値〕



(a) RgとG(⑤入力)



(b) RgとG(⑤入力)

## 使用上の注意

1. VCF-1の基本回路は図1のような状態変数型アーキティクチャフィルタなので、使い方は通常の状態変数型と同じでよく、可変抵抗制御回路は、Qの設定、利得の設定に無関係ですから、理論通りの設計を進め得構いません。

### 2. $f_C$ の下限について

可変抵抗制御回路の時定数は使用周波数帯域( $f_C$ を基準)の下限によって最も適した値になるように設計されていますので

● $f_C$ の下限が15 Hz以上ならばAM型またはCM型のAバンド。

● $f_C$ の下限が1 Hz～15 HzならばCM型のBバンド。

● $f_C$ の下限が1 Hz以下ならばHSM型。  
を御使用下さい。

### 3. 同調用コンデンサについて

同調用コンデンサは、図または計算で求めた値のものを2個使用しますが、コンデンサにはなるべく損失の少ないポリスチロール、ポリプロピレン等を使用します。

2個のコンデンサの相互誤差は1～2%以下とします。

### 4. BPF用の双峰特性の出し方

オクターブ・バンド・フィルタのように、通過帯域は平行にし、その後で急峻に減衰せたいときは2個のVCF-1を、L/PF、HPFとして組み合わせ、微調整電圧を逐一に偏かにします。

Em電圧は減少させると $f_C$ は上がり、増加させると $f_C$ は下がりますから例えば

L/PF側を $0.8V - \Delta V$

H/PF側を $0.8V + \Delta V$

としますと双峰特性となります。このペアを同じEc電圧で制御すると、その双峰特性のまま等比幅を維持しながら可変範囲内を動かすことが出来ます。

### 5. 精密周波数調整

数個のVCF-1を同一制御電圧で制御する場合、相互の同調周波数を正確に一致させたいことがあります、そのときは

①Ec制御の時はEc'端子(10番ピン)とアース間に図13のように高抵抗を接続する。

図13 [Ec'入力による制御のとき]  
(図の定数で+1.4～+6.7%のゲイン)

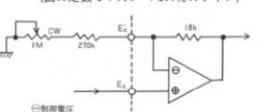
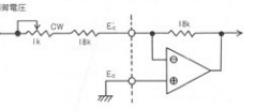


図14 [Ec'入力による制御のとき]  
(図の定数で0～-5.3%のゲイン)



### 8. 制御電圧の最小値の制限

制御電圧(Ec, Ec')は2 mV～10Vの間で使用しますが、最小値でも2 mV以下にはならないようになります。それ以下になりますと正常な動作状態に復帰するまでに時間がかかる等の支障がある為です。

### 9. Ec' (+制御電圧) 使用時の注意

Ec'入力を使用するときは次の点に注意して下さい。

①Ec端子(6番ピン)はアースして下さい。

②Ec'入力は図14のように電流入力になってしまので、必ず直列抵抗を通して入力します。このとき直列抵抗Ec'の決め方によって制御電圧を増幅することができ、その利得は次の式で与えられます。

$$AEc' = \frac{18k\Omega}{REc'k\Omega} \text{(倍)}$$

### 10. オフセット調整 (6番ピン)

オフセット補正(周波数設定の直線性の低域端での補正)は、一概には不要ですが特に精度を必要とするときは図5～7のようにして下さい。VRに接続する直列抵抗は0.3MΩ～3MΩ程度としますが、抵抗値の小さい程、調整幅は広くなります。

### 11. 低域端のバランス調整 (9番ピン)

これはEc電圧最小时のBPF出力とHP出力およびLP出力のバランスをとることで、その必要があるときに調整します。使用直列抵抗はオフセット調整と同じです。

### 12. 出力端子のDC出力について

HSM型を除くAM型、CM型では、各出力端子に若干のDC電圧が重畠していますが、これは異常にではなく回路構成上の必要によるものです。HP、BP出力ではEm電圧に等しい電圧が、LP出力には+または-の電圧があらわれます。(大きさはEm電圧以下ですが、Q、利得(G)によって同じではありません)。

このDC電圧は変動することはなく、また多段構成の場合は通常打ち消し合う方向に加算されますが、ダイレクトに接続して構いません。DC通過型のLPFを設計するときは最後の出力バッファー段でレベルシフトをします。

### 13. 可変範囲2000倍以上以下の使用について

可変範囲は定格では2000倍以上となっていますが、制御電圧の下限(1/2000)を更に下げる事によってY型では5000倍程度まで拡張することが出来ます。但しそのときは制御電圧は2 mVと低くなりますので、周波数設定誤差は少しきなります。

可変範囲を狭く使用する場合は、制御電圧Ecを最大8 V程度とし、下限をなるべく高くして使用します。

### 14. バンドパスフィルタの掃引速度について

Qの高い狭窄帯のBPFを掃引して周波数分析を行うときは、信号成分がフィルタ内で十分成長するように時間を作り、ゆっくりと掃引する必要があります。掃引の速さの目安は

S T : fLから2 fUまで掃引するのに必要な時間  
fL : 掃引開始の下端周波数

$$S T = \frac{0.7\pi^2}{fL} \text{ (sec)}$$

〔計算例〕 Q=10のBPFで、2 Hz～4 Hzまでの掃引に必要な時間は

$$S T = \frac{0.7 \times 10^2}{2} = 35 \text{ (sec)}$$

この掃引時間を十分に取らないときは

①信号の大きさが小さく見える。

②信号の周波数が高い方に移動したように見える。

③フィルタの通過特性(肩特性)が乱れる。

という現象になって現れます。

掃引速度に対する制限の一つは上記の理論的な制限であり、もう一つはフィルタ内部の可変抵抗制御回路の時定数によるものです。AM型、CM型のAバンドでは可変抵抗器の時定数が、CM型のBバンドでは理論値の方が支配的です。従って1/3オクターブ・バンド・フィルタ(Q=7)を例に取りますと、15 Hz以上のAバンドでは1000倍の掃引を50秒以上で、1 Hz以上のBバンドでは同じ1000倍の範囲を170秒以上で掃引することが望まれます。

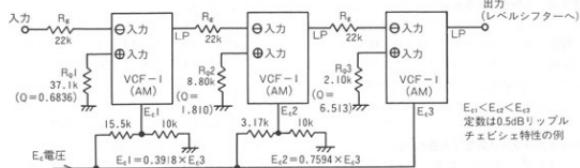
## アプリケーションノート

VCF-1 を使用して実用機を設計する場合は、ここに挙げた実用回路を必用なだけ組み合わせて御使用ください。各回路の間はそのまま接続できるようになりますので、3段～5段の連続回路も自由に設計できまし、スイープ回路等を組み合わせることができます。

VCF-1は電圧制御フィルタであるにも拘らず、高精度、高定容で特長としており、特に断らない限り、どのような特性のフィルタでも構成可能です。

【注意】 各回路図では図の縦離さを避けたために同調用コンデンサー(Cf)、Em電圧等は省略してありますので、その部分はテスト回路を参照して下さい。

図16 [ベッセル、チエビシェフを同一のCfで構成する方法]



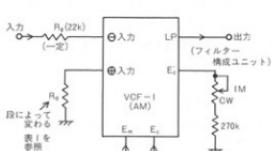
### 1. ローパスフィルタ (LPF)

代表的なものとしてバタワース、ベッセル、チエビシェフ、連立チエビシェフ等があります。この内、連立チエビシェフは各段のfcとQを所定の値に設定し、図15の回路をシリーズに接続するだけで希望の特性が得られます。

バタワース特性のときは各段のfcが等しく、同一のCfとなり設計は容易です。ベッセル、チエビシェフでは各段のfcが異なり、後段のfcが高くなります。この内、ベッセルについては他の違いが大きくありませんので図16のように、各段に同一のCfを使用し、Eiを若干ずらせてfcを変えることが出来ます。チエビシェフではfcの差が大きいので、Cfを変えるのがベターです。(図16の方法はチエビシェフの1例ですが可変範囲は供くなります。)

連立チエビシェフではノッチを持たせる為にH

図15 [ローパスフィルター回路]



### 2. ハイパスフィルタ (HPF)

バタワース、チエビシェフとも各段の構成はLPFと同じですが、後者では元は後段程低くなります。

HPFではfcが10kHz程度のため、入力回路等の過渡容量のため、通過域域のフラットネスが悪化することがあります。その時にはこの容量の影響を避けるため、図17点線のように各遷移抵抗を低くするのが効果です。(基本的に高域特性の良いY型の使用をお薦めします。)

### 3. バンドパスフィルタ (BPF)

①広帯域BPF

バンド幅が1oct以上になるときはノイズの関係から前段にHPF、後段にLPFを配置する組み合わせをとります。図18のようになります。

図17 [ハイパスフィルター回路]  
Q=1 の場合の定数例

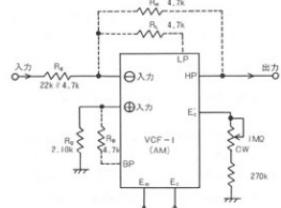


図18 [広帯域BPF回路]

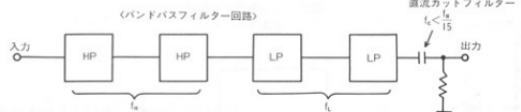
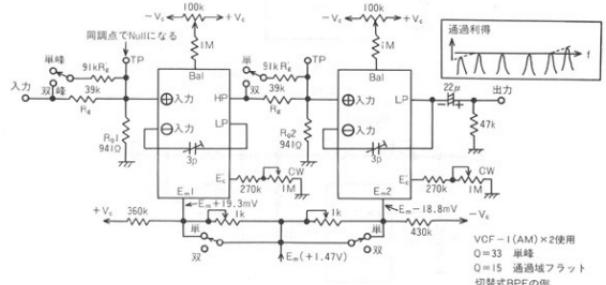


図19 [狭帯域BPF回路]



## ②狭帯域BPF

図19のように $\oplus$ 入力とし、同一Em電圧ならば単峰特性、Em電圧を若干ずらすと双峰特性あるいは通過帯域フラットなBPF特性となります。1/1、1/3オクターブバンドフィルタなどがその例です。

なお、単峰特性で各段の $f_c$ を正確に合わせ込む必要があるときはEcのトライマVRで合わせます。

(通過ロスを補償する必要があるときはRgを少しきいてフィルタにゲインをもたらします。また、8番ビンのオフセット調整で低域端での $f_c$ を正確に合わせてもなお通過レベルが低下するときは9番ビンのバランス調整で持ち上げます。これはHP、LP出力にのみ有効です。高

域端で上昇するときはLP出力と $\ominus$ 入力間に微小なコンデンサを入れます。)

図19は2段構成の場合ですが、3段のときはBPF-HP-LP、4段のときはLP-HP-HP-LPあるいはBPF-BP-HP-LPとします。

## 4. ノッチフィルタ

状態変数型フィルタではHP出力、LP出力が常に逆位相であるという特徴があります。そこで図20のように、この両出力を加算するだけで $f_c$ において出力はゼロとなります。但しここで各出力が入力のQ倍となるため、入力で減衰させ、出力で増幅する必要があります。Qが大きいときはSN比が劣化します。

図21のように入力からBP出力を減算する方法もあります。SN比の点では有利ですが入力信号とBP出力信号の振幅を正確に一致させる必要があります。

図20【ノッチフィルター回路】  
定数は $Q=10$ の例

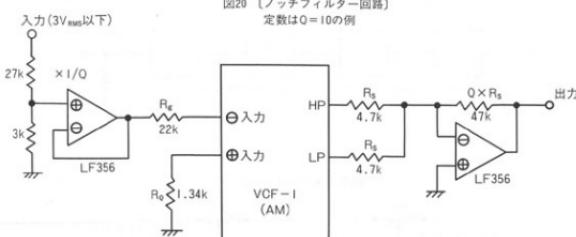
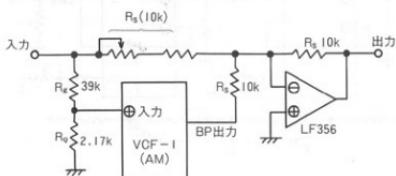


図21【ノッチフィルター回路(減算方式)】  
定数は $Q=10$ の例



## 5. 正弦波発振回路

状態変数型フィルタでは $\ominus$ 入力とBPF出力は $f_c$ で同相となるため、図22のように $\ominus$ 入力に適当な帰還をかけることで発振回路を構成できます。

④入力の抵抗とFET回路が振幅制御素子です。

VCF-Iを使用するときはEm電圧を下げる(AM、CM型で約0.4V)。発振の振幅を0.3Vrms程度になるとひずみとなります。

図22【正弦波発振回路(2相発振器)】

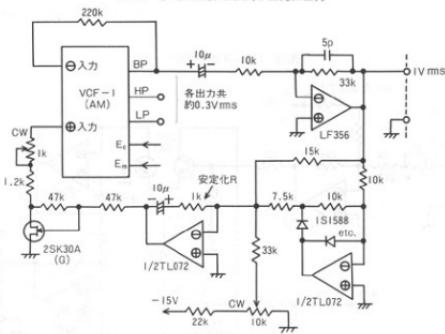
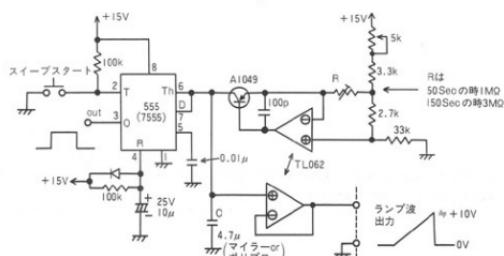


図23【スイープ用ランプ波発生回路】



## 6. ランプ波発生回路

$E_c$  を連続的に変化させて  $f_c$  をスイープさせるには図23の回路を使用します。数分以上の長時間ランプ波の場合には 555 及び積用コンデンサの漏れ電流によってランプ波の直線性が変化しますので、C MOS 間555とボリュームペダルのような漏れ電流の少ないコンデンサを使用します。(図23ではランプ波の最小出力電圧が 0V となっていますが、設計条件に応じてレベルシフトをし、 $E_c$  が 2mV 以下にはならないようにします。)

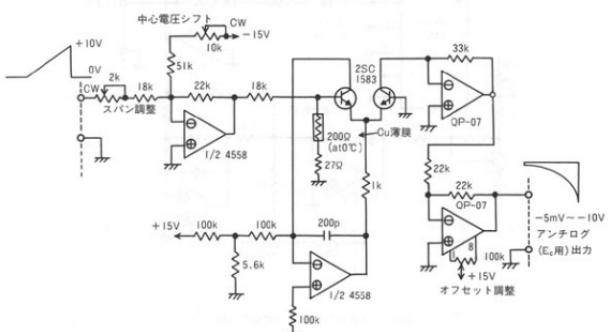
## 7. アンチログ回路

周波数分析等においては、手動、自動を問わず対数掃引の方便性なことがあります。手動の場合は直流電力をボテンショメータを通して、自動の場合は図23のランプ波発生回路の出力を図24の本回路に入力します。

アンチログ変換用  $Tr$  は周囲温度の影響を受け易いので、温度補償抵抗と共に密着させるようにします。

(特に高安定が必要なときは、当社のロゴ・アンチログモジュールLGA-1の使用をお薦めします。)

図24 (アンチログ回路)



従来の標準サイズA型、AY型、C型、CY型、H型は保守品種(受注生産)となっておりますので  
新規にはミニサイズのM型を御使用下さい。

(VCF-1の使用について不明な点がありましたら当社までお問い合わせください。)

## VCF-1AM (AMY・AMYH)

### 特長

- 音響帯域用に設計された標準的なモデルです。
- 2700pFのコンデンサが内蔵されており、使い易くなっています。
- $f_c$  の可変範囲は 16Hz ~ 32kHz (2000倍) と、音

響用として十分な広さを 1レンジでカバーしています。

- 大きさは 50×50×20 (mm) と小型化されております。

5. 高精度型の AMY 型、広帯域・高精度型の AMYH 型が用意されております。

### 仕様

- 同調周波数の可変範囲 16Hz ~ 32kHz
- 標準出力電圧 2 Vrms
- 最大出力電圧 7 Vrms
- 出カインピーダンス  $\approx 0 \Omega$
- 制御電圧 / 入力抵抗  $-5 \text{mV} \sim -10 \text{V}/10 \text{M}\Omega$  以上  
 $+5 \text{mV} \sim +10 \text{V}/(18 \text{k}\Omega \text{ 直列})$
- 微調整電圧  $E_m$  / 入力抵抗  $A\text{M}$  型  $+0.4 \text{V} \sim +1.5 \text{V}(0.8 \text{V 基準})/10 \text{M}\Omega$  以上  
 $AMY(H)$  型  $+1.1 \text{V} \sim +2.2 \text{V}(1.47 \text{V 基準})/10 \text{M}\Omega$  以上
- 残留雜音 (+入力、 $Q = 1$ 、 $G = 1$  の B/P 出力)  $100\text{Hz}$  同調時  $80 \mu\text{V}$  以下  
 $1\text{kHz}$  同調時  $50 \mu\text{V}$  以下  
 $10\text{kHz}$  同調時  $30 \mu\text{V}$  以下
- ひずみ率 (+入力、 $Q = 1$ 、 $G = 1$  の B/P 出力)  $100\text{Hz}$  同調時  $0.5\%$  以下  
"  $0.1\%$  以下  
 $1\text{kHz}$  同調時  $0.3\%$  以下  
"  $0.05\%$  以下  
 $10\text{kHz}$  同調時  $0.1\%$  以下  
"  $0.02\%$  以下
- 通過信号周波数帯域 (HP-3dB 出力)  $f_c=600\text{kHz}$   
 $f_c=1\text{MHz}$   
 $f_c=2\text{MHz}$
- 制御電圧圧下同調周波数直線性誤差  $\pm 1\%$  以下 (オフセット調整時)  
 $\pm 0.3\%$  以下 (オフセット調整時)
- $f_c$  温度係数  $\pm 0.03\% (\text{ }^\circ\text{C})$  以下  
 $\pm 0.015\% (\text{ }^\circ\text{C})$  以下
- 使用温度範囲  $0^\circ\text{C} \sim +50^\circ\text{C}$

## 13. 保存温度範囲

-20°C ~ +85°C

## 14. 電源

電圧 AM型

±7 V ±±16 V

AMY (H) 型

±12V ±±16 V

電流 AM (Y) 型

+30mA、-50mA (MAX) (15V時)

AMYH型

+45mA、-60mA (MAX) (15V時)

## 15.寸法・重量

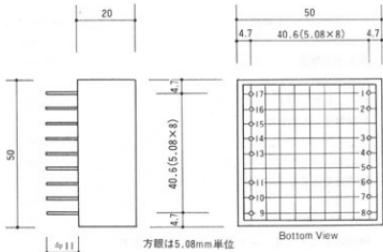
50×50×20 (mm)/75g

## 16. ピン接続

図25

図25 (AM型外形寸法とピン番号図)

- (ピン番号)  
 ① 地面引人端子  
 ② 地面引出端子  
 ③ グラントカ  
 ④ グラントG  
 ⑤ +V<sub>cc</sub>  
 ⑥ -V<sub>cc</sub> 電源  
 ⑦ 制御電圧入力E<sub>c</sub>  
 ⑧ 電源監視入力E<sub>sr</sub>  
 ⑨ ローバス出力 LP  
 ⑩ パンドバース出力 HP  
 ⑪ ハイバス出力 HP  
 ⑫ 制御電圧用グラントEG  
 ⑬ C<sub>1</sub> 同調用コンデンサー取付端子  
 ⑭ C<sub>2</sub> 同調用コンデンサー取付端子  
 ⑮ ローバス出力 LP  
 ⑯ パンドバース出力 HP  
 ⑰ ハイバス出力 HP



## VCF-1CM (CMY・CMYH)

## 特長

1. 音響領域と振動領域に使用出来るようになって  
います。

2. 音響領域として15Hz~60kHz間の任意の2000倍  
(Aバンド)を、振動領域として1Hz~60kHz間の

任意の2000倍(Bバンド)を外付けのコンデンサを  
切り替えることによりカバーすることが出来ます。  
3. 広帯域・高精度タイプのCMYH型では、fc可  
変範囲の上限を500kHzまで使用できます。

4. 多目的用にも拘らず大きさは50×50×20 (mm)  
と小型です。

## 仕様

## 1. 同調周波数の可変範囲

CM型、CMY型

Aバンド (音響)

Bバンド (振動)

CMYH型

Aバンド (音響)

Bバンド (振動)

15Hz~60kHz間の2000倍

1Hz~60kHz間の2000倍

15Hz~500kHz間の2000倍

1Hz~500kHz間の2000倍

## 2. 標準出力電圧

Aバンド

Bバンド

2Vrms

1Vrms

## 3. 最大出力電圧

Aバンド

Bバンド

7Vrms

4Vrms

## 4. 出力干渉ビーナス

LP、BP、HP各出力とも

≈ 0Ω

## 5. 制御電圧／入力抵抗

Ec

Ec'

-5mV ~ -10V/10MΩ以上

+5mV ~ +10V/(18kΩ直列時)

## 6. 律調電圧Em／入力抵抗

CM型

CMY (H) 型

+0.4V ~ +1.5V(0.8V基準)/10MΩ以上

+1.1V ~ +2.2V(1.47V基準)/10MΩ以上

## 7. 残留雜音 (⊕入力、Q = 1、G = 1のBP出力)

Aバンド (Cf = 2700pF) 100Hz同調時 80μV以下

1kHz同調時 50μV以下

10kHz同調時 30μV以下

Bバンド (Cf = 56000pF) 5Hz同調時 80μV以下

50Hz同調時 50μV以下

500Hz同調時 30μV以下

## 8. ひずみ率 (⊕入力、Q = 1、G = 1のBP出力)

Aバンド (Cf = 2700pF) 100Hz同調時 出力2V 0.5%以下

" 出力0.2V 0.1%以下

1kHz同調時 出力2V 0.3%以下

" 出力0.2V 0.05%以下

10kHz同調時 出力2V 0.1%以下

" 出力0.2V 0.02%以下

## 9. 通過信号周波数帯域 (HP -3dB出力)

CM型	$f_c$ -600kHz
CMY型	$f_c$ -1MHz
CMYH型	$f_c$ -2MHz

## 10. 制御電圧対同調周波数直線性誤差

CM型	±1%以下 (オフセット調整時)
CMY型、CMYH型	±0.3%以下 (オフセット調整時)

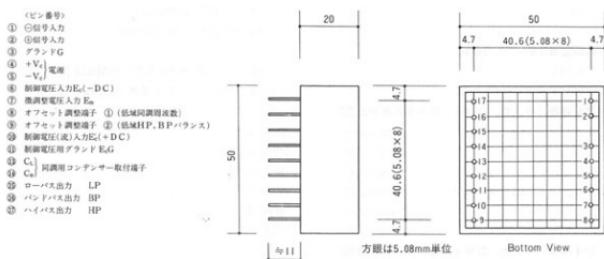
## 11. 溫度係数

CM型	±0.03% (°C) 以下
CMY型、CMYH型	±0.015% (°C) 以下

## 12. バンド切替

A-バンド	12番ピンを開放または+Vcに接続
B-バンド	12番ピンを-Vcに接続
13. 使用温度範囲	0°C ~50°C
14. 保存温度範囲	-20°C ~ +85°C
15. 電源	
電圧 CM型	±7V ~ ±16V
CMY (H)型	±12V ~ ±16V
電流 CM (Y)型	+30mA、-50mA (MAX) (15V時) +45mA、-60mA (MAX) (15V時)
CMYH型	50×50×20(mm)/75g
16. 寸法/重量	
17. ピン接続	図26

図25 [CM型外形寸法とピン番号図]



## VCF-1HSM (HSMH)

### 特長

1. DCから上限周波数までの間、外付けコンデンサの選択により、任意に2000倍の範囲を使用できる自由度の大きいモデルです。

2. 通過信号に対する制限がなく、出力における直

### 仕様

#### 1. 同調周波数の可変範囲

HSM型	DC ~ 60kHz間の2000倍
HSMH型	DC ~ 200kHz間の2000倍

#### 2. 標準出力電圧

3. 最大出力電圧	2 Vrms
4. 出力インピーダンス	7 Vrms

#### 4. 出力インピーダンス

L P, B P, L P 各出力とも	≈ 0 Ω
5. 制御電圧/入力抵抗	

E <sub>c</sub>	-5 mV ~ -10V/10MΩ 以上
E <sub>c'</sub>	+5 mV ~ +10V/(18kΩ 直列時)

#### 6. 制御調整電圧E<sub>m</sub>/入力抵抗

7. 残留雜音 (⊕入力、G = 1、G = 1のBP出力)

$f_c = 8\text{ kHz}$ 以下	18μV 以下
$f_c = 60\text{ kHz}$ 以下	25μV 以下

#### 8. ひずみ率 (⊕入力、C<sub>f</sub>=1500pF、G = 1、G = 1のBP出力)

100Hz同調時	出力2V 0.2%以下
"	出力0.2V 0.04%以下
1kHz同調時	出力2V 0.1%以下
"	出力0.2V 0.02%以下
10kHz同調時	出力2V 0.05%以下
"	出力0.2V 0.02%以下

#### 9. 通過信号周波数帯域 (HP -3dB出力)

HSM型	$f_c$ -400kHz
HSMH型	$f_c$ -1MHz

#### 10. 制御電圧対同調周波数直線性誤差

±3%以下 (オフセット調整時)

#### 11. 溫度係数

±0.15% (°C) 以下

#### 12. 使用温度範囲

0°C ~ +50°C

#### 13. 保存温度範囲

-20°C ~ +85°C

#### 14. 電源

電圧 HSM型  
HSMH型  
電流 +30mA、-50mA (MAX) (15V時)  
+45mA、-60mA (MAX) (15V時)

±12V ±16V

50×50×20(mm)/75g

図27

図27 [HSM型外形寸法とピン番号図]

